**Жумашева Жадыра Токановнаның**

**Халықаралық рецензияланатын басылымдардағы жарияланымдар тізімі**

Үміткердің АЖТ **Жумашева Жадыра Токановна**

Автордың идентификаторы: Zhumasheva Zh T, Zhumasheva Zh., Zhumasheva ZT, Zhumasheva Zhadyra T., Zhumasheva Zhadyra

Scopus Author ID: 57194241887

Web of Science Researcher ID: O-5465-2017

ORCID:<https://orcid.org/0000-0001-7158->0995

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| №  р/р | Жарияланымның атауы | Жарияланым түрі (мақала, шолу, т.б.) | | Журналдың атауы, жариялау жылы (деректер базалары бойынша), DOI | | Журналдың жариялау жылы бойынша Journal Citation Reports (Жорнал Цитэйшэн Репортс) деректері бойынша импакт-факторы және ғылым саласы\* | Web of Science Core Collection (Веб оф Сайенс Кор Коллекшн) деректер базасындағы индексі | Журналдың жариялау жылы бойынша Scopus (Скопус) деректорі бойынша .CiteScore (СайтСкор) процентилі және ғылым саласы\* | Авторлардың АЖТ (үміткердің АЖТ сызу) | Үміткердің ролі (теңавтор, бірінші автор немесе корреспонденция үшін автор) |
| 1 | A new parallel manipulator hydraulically actuated | мақала | | International Journal of Mechanics and Control. ISSN 1590-8844, Vol.17, №1, 2016. pp.49-57.  <http://www.jomac.it/data/uploads/paper/2016a06.pdf>  <http://www.jomac.it/index.php?id=2016-june-vol-17-no-1> | | IF=0.7  Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.8  24%  Engineering: Computational Mechanics – 24%; Engineering: Control and Systems Engineering – 23%(2016) | K.S. Sholanov,  K.A. Abzhaparov, Zh.T. Zhumasheva,M. Ceccarelli | бірлескен автор |
| 2 | Kinematics, stability and dynamics of elastic-deformable spatial mechanisms. | мақала | | Izvestiya Vysshikh Uchebnykh Zavedenii, Seriya Teknologiya Tekstil'noi Promyshlennosti. №5 (371), 2017, pp. 189-195.  <https://ttp.ivgpu.com/wp-content/uploads/2018/04/371_46.pdf>  <https://ttp.ivgpu.com/?page_id=12118> | | IF=0.04  Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.1  21%  Engineering: Industrial and Manufacturing Engineering (2017) | B.K. Nurakhmetov,  K.Z. Sartayev,  Zh.M. Myrzageldieva,  Zh.T. Zhumasheva | бірлескен автор |
| 3 | Structurally Parametric Synthesis and Position Analysis of a RoboMech Class Parallel Manipulator with Two End-Effectors. | мақала | | IAENG International Journal of Applied Mathematics, vol. 50, no.2, pp429-439, 2020. Publisher:  International Association of Engineers.  <https://www.iaeng.org/IJAM/issues_v50/issue_2/index.html> | | Квартиль **–** Q3 | - | CiteScore 1.9  49%  Mathematics:  Applied Mathematics (2020) | Zhumadil Baigunchekov,  Batyr Naurushev, Zhadyra Zhumasheva, Azamat Mustafa, Rustem Kairov and Bekzat Amanov | бірлескен автор |
| 4 | Experimental Testing and Numerical Simulation of a Single-Circuit Solar Water Heater with a Thermosiphon. | мақала | | WSEAS Transactions on Environment and Development. Volume 18, pp.894 - 898, 2022, Art. #84.  DOI: 10.37394/232015.2022.18.84  <https://wseas.com/journals/articles.php?id=6991> | | Квартиль **–** Q3 | **-** | CiteScore 1.7.  34%  Environmental Engineering (2022). | Murat Kunelbayev, Taganova Guldana, Abdildayeva Assel, Zhadyra Zhumasheva,  Tletay Sholpan, Kurmanali Meiramgul, Duissembayeva Laura, Kurbanaliyeva Aiman | бірлескен автор |
| 5 | Integration of the LabView 2019 development tool in working with microcontrollers. | мақала | | [Journal of Mathematics, Mechanics and Computer Science (](https://bm.kaznu.kz/)JMMCS).  KazNU Bulletin. Mathematics, Mechanics, Computer Science Series. №1(113). 2022. p. 109-117. <https://doi.org/10.26577/JMMCS.2022.v113.i1.07> | | Квартиль **–** Q4 | + | CiteScore 0.4.  7%  Computer Science:  Computer Science (miscellaneous) (2023) | D. A. Dogalakov,  Zh. Zh. Baigunchekov,  Zh. T. Zhumasheva | бірлескен автор |
| 6 | Structural–Parametric Synthesis of Path-Generating Mechanisms and Manipulators | мақала | | Robotics, 2024, [Volume 13](https://www.mdpi.com/2218-6581/13), [Issue 10](https://www.mdpi.com/2218-6581/13/10), 149.  <https://doi.org/10.3390/robotics13100149> | | Квартиль **–** Q1 | + | CiteScore 6.7.  Engineering:  Mechanical Engineering -81%;  Computer Science:  Artificial Intelligence – 67% (2023) | Zhumadil Baigunchekov, Med Amine Laribi, Giuseppe Carbone, Xuelin Wang, Qian Li, Dong Zhang, Rustem Kaiyrov, Zhadyra Zhumasheva and Birlik Sagitzhanov | бірлескен автор |
| 7 | Analysis of Distributed Dynamic Loads Induced by the Own Mass of Manipulator Links and Their Visualization on Interactive 3D Computer Models. | мақала | | Robotics 2025, [Volume 14](https://www.mdpi.com/2218-6581/13), [Issue 4](https://www.mdpi.com/2218-6581/13/10), 46;  <https://doi.org/10.3390/robotics14040046> | | Квартиль **–** Q1 | + | CiteScore 6.7.  Engineering:  Mechanical Engineering -81%;  Computer Science:  Artificial Intelligence – 67% (2023) | Muratulla Utenov; Tarek Sobh; Yerbol Temirbekov; Saltanat Zhilkibayeva;  Sarosh Patel;  Dauren Baltabay; Zhadyra Zhumasheva | бірлескен автор |
| 8 | Creation of an algorithm for the 3D modeling of manipulator motion and forward positional kinematics. | мақала | | International Journal of Innovative Research and Scientific Studies, Volume 8, No.3, 2025, pages: 2454-2465.  <https://doi.org/10.53894/ijirss.v8i3.7026> | | Квартиль **–** Q2 | **-** | CiteScore 2,1  69%  Multidisciplinary Category  (2023) | Dauren Baltabay;  Muratulla Utenov;  Tarek Sobh;  Sichen Yuan; Zhadyra Zhumasheva | бірлескен автор |
| 9 | Parallel manipulator of a class RoboMech for generation of horizontal trajectories family. | conference paper | | Mechanisms and Machine Science. Volume 73, pp 1395–1402, 2019. Book Series. Publisher: Springer Nature.  <https://doi.org/10.1007/978-3-030-20131-9_137> | | Квартиль **–** Q3 | - | CiteScore 0.8  Engineering:  Mechanical Engineering – 25%;  Engineering:  Mechanics of Materials – 19%. (2019) | Zh. Baigunchekov, M. Izmambetov,  Zh. Zhumasheva, T.Baigunchekov, A. Mustafa | бірлескен автор |
| 10 | The First Type of Singularity of a 3-PRRS Parallel Manipulator. | | conference paper | | Mechanisms and Machine Science. Volume 84, pp 356-363, 2020. Book Series. Publisher: Springer Nature.  <https://doi.org/10.1007/978-3-030-48989-2_38> | Квартиль **–** Q4 | + | CiteScore 0.8  Engineering:  Mechanical Engineering – 23%;  Engineering:  Mechanics of Materials – 18%.  (2020) | [Zhumadil Baigunchekov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Zhumadil-Baigunchekov),  [Med Amine Laribi](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Med_Amine-Laribi),  [Myrzabai Izmambetov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Myrzabai-Izmambetov),  [Zhadyra Zhumasheva](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Zhadyra-Zhumasheva) &  [Rustem Kaiyrov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Rustem-Kaiyrov) | бірлескен автор |
| 11 | Parallel Manipulator of a Class RoboMech with Two End-Effectors. | | conference paper | | Lecture Notes in Engineering and Computer Science, 2019, London, U.K., pp449-454.  <https://www.iaeng.org/publication/WCE2019/> |  | - | CiteScore 1.0.  Computer Science: Computer Science (miscellaneous) | Zhumadil Baigunchekov, Zhadyra Zhumasheva,  Batyr Naurushev, Azamat Mustafa, Rustem Kairov, and Bekzat Amanov | бірлескен автор |
| 12 | [3D Modeling Manipulator Movement and Direct Positional Kinematic Analysis](https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ru&user=MsEBUQsAAAAJ&citation_for_view=MsEBUQsAAAAJ:ufrVoPGSRksC). | | conference paper | | Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 398-404, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature.  <https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_45> | Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.7  Engineering:  Mechanical Engineering – 15%;  Engineering:  Mechanics of Materials – 9%.  (2023) | Muratulla Utenov;  Dauren Baltabay;  Zhadyra Zhumasheva | бірлескен автор |
| 13 | Definition and Visualization of Distributed Dynamic Loads of Manipulators. | | conference paper | | Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 405-413, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature.  <https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_46> | Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.7  Engineering:  Mechanical Engineering – 15%;  Engineering:  Mechanics of Materials – 9%.  (2023) | Muratulla Utenov,  Nurzhan Utenov,  Yerbol Temirbekov, Saltanat Zhilkibayeva,  Zhadyra Zhumasheva,  Bolat Yespayev, Dauren Baltabay | бірлескен автор |
| 14 | Kinematics of the “Ai-Gerim” Robot Arm. | | conference paper | | Mechanisms and Machine Science. Volume 120, pp 11-18, 2022. Book Series. Publisher: Springer Nature.  <https://doi.org/10.1007/978-3-031-04870-8_2> | Квартиль **–** Q4 | + | CiteScore 1.1  Engineering:  Mechanical Engineering – 22%;  Engineering:  Mechanics of Materials – 18%.  (2023) | [Zhumadil Baigunchekov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Zhumadil-Baigunchekov),  [Giuseppe Carbone](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Giuseppe-Carbone),  [Zhadyra Zhumasheva](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Zhadyra-Zhumasheva),  [Bekzat Amanov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Bekzat-Amanov),  [Yernar Zholdassov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Yernar-Zholdassov),  [Serik Tolenov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Serik-Tolenov) &  [Alibek Tleukhanov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Alibek-Tleukhanov) | бірлескен автор |

**ӘЛ-ФАРАБИ АТЫНДАҒЫ ҚАЗАҚ ҰЛТТЫҚ УНИВЕРСИТЕТІ**

**Жумашева Жадыра Токановнаның**

**ҚР БҒМ Білім және ғылым саласында сапаны қамтамасыз ету комитеті ұсынған журналдарда жарияланған мақалалар тізімі**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| № | Еңбектердің атауы | Баспа аты, журнал (№, жылы), Авторлық куәлік № | Жұмыстың бірлескен авторларының тегі |
| **БҒССҚК** | | | |
| 1 | Сенсорные системы стопы двуногого шагающего робота. | Поиск – Ізденіс. Серия естественных и технических наук. №2(1)/2013, -С.158-161. | Малик С.А. |
| 2 | Проектирование системы с тактильными датчиками для платформенного робота. | Поиск – Ізденіс. Серия естественных и технических наук. №2(1)/2013, -С.162-164. | Таджиков М.Г. |
| 3 | Разработка интеллектуальной системы обхода препятствий двуногого робота с помощью пакета MatLab. | Вестник КазАТиК им. М. Тынышпаева, №1(96) – 2016, г. Алматы, с.81-87.  <https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/22> | Шоланов К.С., Муратбеккызы А. |
| 4 | Применение ультразвуковых датчиков для  классификации ситуаций при движении двуногого робота. | Вестник КазНИТУ имени К.И. Сатпаева, №5, 2016, с. 368-371.  <https://vestnik.satbayev.university/index.php/journal/issue/view/30> | Муратбеккызы А. |
| 5 | Integrated development of an automated trading system on the example of a domestic vending machine for selling flowers – a floromat. | Совместный выпуск «Вестник НИА РК» и «Вычислительные технологии», октябрь 2022, №3, ч.1, с. 81-93  <https://acagor.kz/media/uploads/citech-2022/Proceedings.pdf> | Dogalakov D.A.,  Baigunchekov Zh. Zh., Rakisheva Z.B. |
| 6 | Манипулятордың қозғалыс кинематикасын жасанды нейрондық желі арқылы жоспарлау. | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2022. № 2 (84). с.90-99.  <https://doi.org/10.47533/2020.1606-146X.157> | Рабимзатов Е. Б.,  Қадырбек Н. Қ., Мансурова М.Е. |
| 7 | Python бағдарламалау ортасында роботтың адам бейнесі мен сөйлеуін тану жүйесін жасау. | Труды университета. №1 (94), 2024.с.464-471.  DOI10.52209/1609-1825\_2024\_1\_464 | Балтабай Д.Қ. |
| 8 | Алты еркіндік дәрежесі бар гуманоид роботтың қолының кинематикасы. | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2024. № 2 (92). с.27-35.  <https://doi.org/10.47533/2024.1606-146X.23> | Аманов Б. О., Төленов С. Ә., Сагитжанов Б. М., Жолдасов Е. Н., Толеушова А. М., Досмағамбет Н. Қ., Рахматулла З. А. |
| 9 | Структурно-параметрический синтез параллельного манипулятора с двумя схватами. | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2024. № 3 (93). с.53-62.  <https://doi.org/10.47533/2024.1606-146X.49> | Сагитжанов Б.М., Төленов С.Ә., Жолдасов Е.Н.,  Толеушова А.М., Досмағамбет Н.Қ., Рахматулла З.А. |
| 10 | Разработка голосового помощника на базе Windows для управления персональным компьютером. | The Bulletin of KazATC.  Вестник КазАТК № 5 (134), 2024. С.206-214.  DOI 10.52167/1609-1817-2024-134-5-206-214  <https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/63> | Сулейменов М. К., Айтуганова Ж.Т., Ертаева Д. |
| 11 | Development of a vision system for calculating the number of parts. | The Bulletin of KazATC  Вестник КазАТК № 6 (135), 2024. р.132-139. DOI 10.52167/1609-1817-2024-134-5-132-139  <https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/64> | Suleimenov М.К. Aituganova Zh.Т., Abekova А.Zh. |
| 12 | Берілген платформалық типті параллельді манипулятордың тура және кері есебін шешу. | Вестник Казахского национального технического университета имени К.И.Сатпаева, №3(85), 2011. С.50-55. | Шоланов Қ.С.,  Абжаппаров Қ.А. |
| 13 | Методы синтеза пространственных параллельных манипуляторов | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2025.  № 2 (96).  <https://journal.neark.kz/arhiv/> | Сагитжанов Б. М.,  Батырбекова Ж.С. |
| 14 | Сұрыптау және жарамсыз деп танудың роботтандырылған жүйесін жасау | Вестник КазУТиБ, №2(27), 2025.  <https://vestnik.kaztbu.edu.kz/index.php/kazutb/issue/archive> | Нұрахметов Б.К. |
| 15 | Designing a Robot-Manipulator of the Structure of a Human Upper Limb | Material and mechanical engineering technology, №2, 2025.  <https://mmet.kstu.kz/en> | Nurakhmetov B.K. |
| Басқа да мерзімді басылымдарда жарияланған мақалалар | | | |
| 16 | Бифуркации в кусочно-линейной дискретной модели широтно-импульсной системы управления. | Известия Юго-Западного государственного университета. Серия: Управление, вычислительная техника, информатика. [Том 28, № 4 (2024)](https://science.swsu.ru/jour/issue/view/46). С.40-56.  <https://doi.org/10.21869/2223-1560-2024-28-4-40-56> | Жусубалиев Ж.Т.,  Иванова Е.Н.,  Сопуев У.А.,  Цуканов Д.Ю. |
| 17 | Robotic System for Employment of People with Disabilities. | Review Article. Advances in Robotics & Mechanical Engineering. Volume 2 - Issue 4, pp. 172-180, 2020.  <http://dx.doi.org/10.32474/ARME.2020.02.000144>  ARME.MS.ID.000144.  DOI: 10.32474/ ARME.2020.02.000144.  ISSN: 2643-6736, Lupin Publishers, USA, New York | Zhumadil Baigunchekov, Zhadyra Zhumasheva, Bekza Amanov, Erna Zholdasov, Berik Sagitzhanov and Alibek Tleukhanov |
| 18 | Using Machine Learning Algorithms to Detect Anomalies in the Solar Heating System. | Research Article. А SciTechnol journal. Journal of Nuclear Energy Science & Power Generation Technology. Volume 10, Issue S6, 1000002, 2021.  <https://www.scitechnol.com/ArchiveJNPGT/jnpgt-archive.php?month=specialissue1&year=2021&journal=JNPGT> | Murat Kunelbayev, Zhadyra Zhumasheva, Tletay Sholpan, Kurmanali Meiramgul, Duissembayeva Laura,  Kurbanaliyeva Aiman |
| 19 | Организация самостоятельной работы студентов. | **Журнал «European Researcher». ISSN 2219-8229, E-ISSN 2224-0136, Vol.92, Is.3, pp.214-221, 2015.OI:10.13187/er.2015.92.214**  DOI: 10.13187/er.2015.92.214 [www.erjournal.ru](http://www.erjournal.ru)  Мультидисциплинарный журнал по всем научным направлениям. | - |
| 20 | Организация научно-исследовательских работ студентов. | Журнал «Научный альманах». 2015. №6(8). С. 67-71. Россия, г. Тамбов. ISSN 2411-7609,  DOI: 10.17117/na.2015.06.067. Ссылка на статью URL: <http://ucom.ru/doc/na.2015.06.072.pdf>  Мультидисциплинарный журнал по всем научным направлениям. | - |
| **Ғылыми монография** | | | |
| 1 | Динамический расчет на прочность и жесткость плоских стержневых механизмов. | Алматы: Қазақ Университеті, 2025. – 392 с. | Утенов М.У. |
| **Оқу құралы** | | | |
| 1 | Өнеркәсіптік роботтар бойынша зертханалық практикум. | Зертханалық практикум. - Алматы: «Қазақ университеті». -2021. -96 б. (6 б.т.). | Ким А.В.,  Төлекбаев А.Б. |
| **Авторлық куәліктер, патенттер** | | | |
| 1 | Трипод-манипулятор. | Патент на изобретение. №36849. 12.07.2024. | Байгунчеков Ж.Ж., Кадыров Ж.Н., Кайыров Р.А., Төленов С.Ә., Догалаков Д.А. |
| 2 | Программа обработки речевого сигнала для управления роботом. | Результат интеллектуальной деятельности (РИД). Программа для ЭВМ. № RU 2017612866 от 03.03.2017. | Алтай Е.,  Кремлев А.С. |